|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **会议信息** | **名称** | 第1次飞镖组会议 |
| **地点** | **厦大科技园** |
| **日期** | 2020年1月18日 |
| **时间** | 16:00-17:00 |
| **主持人** | 罗上聪 |
| **记录人** | 罗上聪 |
| **参与人** | 飞镖组全体 |
| **议题** | | **记录及结论** |
| *存在的问题* | | *1.发射架升降角度不够，连续性不好*  *2.弹仓可能卡弹*  *3.电池位置没有确定*  *4.飞镖头可能会碎*  *5.飞镖没有制导和姿态调整* |
| *寒假要完成的工作* | | *1.切向发射方案测试并确定*  *2.完成飞镖发射架的优化*  *3.能实现制导*  *4.实现摩擦轮转速同步* |
| *需要购买的物资* | | *机械：摩擦轮，电动推杆，枪管*  *电控：电磁舵机，红外接收传感器，纽扣电池，3508电机，2006* |
| **TO-DO List** | | *飞镖发射架：冯敬超*  *飞镖头：陈李萱*  *代码优化：余子实*  *02.03开始工作*  *02.10出图* |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **会议信息** | **名称** | 第2次飞镖组会议 |
| **地点** | **线上** |
| **日期** | 2020年4月10日 |
| **时间** | 21:00-22:00 |
| **主持人** | 冯敬超 |
| **记录人** | 罗上聪 |
| **参与人** | 飞镖组全体 |
| **议题** | | **记录及结论** |
| 1. *机械迭代情况* 2. *制导方案* | | 1. *发射架迭代中，飞镖要根据电控需求设计* 2. *机械：使用电磁舵机控制的舵面*   *电控：使用MAIX BIT作为主控，搭载加速度计、陀螺仪*  *视觉：采用摄像头识别方案* |
| **TO-DO List** | | 机械继续迭代，电控视觉进行制导方案测试 |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **会议信息** | **名称** | 第3次飞镖组会议 |
| **地点** | **线上** |
| **日期** | 2020年5月5日 |
| **时间** | 21:00-22:00 |
| **主持人** | 冯敬超 |
| **记录人** | 罗上聪 |
| **参与人** | 飞镖组全体 |
| **议题** | | **记录及结论** |
| *1、是否继续第二代发射器的研制工作*  *2、第三代飞镖发射器基本架构* | | *1.皮筋发射系统尚未得到验证。可靠性及发射力度难以保证。且当前版本发射器违反比赛规则，所需修改幅度较大，不具备修改价值。*  *2、第三代发射器使用摩擦轮作为动力，装填部分重新设计，飞镖基本沿用上一代设计。* |
| **TO-DO List** | | 机械设计新一代发射器，制导方案继续测试 |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **会议信息** | **名称** | 第4次飞镖组会议 |
| **地点** | **线上** |
| **日期** | 2020年5月25日 |
| **时间** | 21:00-22:00 |
| **主持人** | 余子实 |
| **记录人** | 冯敬超 |
| **参与人** | 飞镖组全体 |
| **议题** | | **记录及结论** |
| *飞镖专利申请* | | *外观申请一个外观专利，整体部分申请一个实用新型专利* |
| **TO-DO List** | | 余子实负责申请及收集成员信息 |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **会议信息** | **名称** | 第5次飞镖组会议 |
| **地点** | **线上** |
| **日期** | 2020年7月18日 |
| **时间** | 21:30-22:00 |
| **主持人** | 冯敬超 |
| **记录人** | 陈李萱 |
| **参与人** | 余子实 |
| **议题** | | **记录及结论** |
| *线上评审分工* | | *PPT、机械：冯敬超*  *制导部分：余子实* |
| **TO-DO List** | | 按照线上评审要求制作内容，加入仿真 |